



УДК 517.956

ОБРАТНАЯ ЗАДАЧА ДЛЯ УРАВНЕНИЯ ЭЙЛЕРА-ПУАССОНА-ДАРБУ

А.Н. Бабаев, А.В. Глушак

Белгородский государственный университет,
ул. Победы, 85, Белгород, 308015, Россия, e-mail: Glushak@bsu.edu.ru

Аннотация. Рассматривается задача определения правой части уравнения Эйлера-Пуассона-Дарбу по дополнительному наблюдению в некоторой пространственной точке или в некоторый момент времени.

Ключевые слова: уравнение Эйлера-Пуассона-Дарбу, обратная коэффициентная задача, однозначная разрешимость.

Пусть $\Omega = \{t > 0, x \in R\}$, функции $u(t, x)$, $F(t, x)$ определены и непрерывны в $\bar{\Omega}$. При $k \geq 0$ будем рассматривать следующую задачу

$$u''_{tt} + \frac{k}{t}u'_t = u''_{xx} + F(t, x), \quad (t, x) \in \Omega, \quad (1)$$

$$u(0, x) = u_0(x), \quad u'_t(0, x) = 0, \quad (2)$$

в которой, помимо $u(t, x)$, неизвестной является и правая часть $F(t, x)$ уравнения (1). Будем считать, что функция $F(t, x)$ представима в виде произведения $F(t, x) = p(t)q(x)$, где один из сомножителей известен, а второй восстанавливается по дополнительному наблюдению в некоторой точке пространства $x_1 \in R$

$$u(t, x_1) = \mu(t), \quad x_1 \in R \quad (3)$$

или по известному решению в некоторый момент времени $t_1 \in (0, \infty)$

$$u(t_1, x) = \nu(x), \quad t_1 \in (0, \infty). \quad (4)$$

Уравнение (1) называется уравнением Эйлера-Пуассона-Дарбу, соотношения (2) – начальными условиями, равенства (3), (4) – дополнительными условиями в точке наблюдения x_1 или t_1 . Задачи (1) – (3) и (1), (2), (4), где $u(t, x)$ и $F(t, x)$ – неизвестные функция, называются коэффициентными обратными задачами (или просто обратными задачами). Обзор публикаций по обратным задачам можно найти в [1], [6].

В работе используются следующие обозначения, заимствованные из работы [3],

$$[Y_0(t)f](x) = [C(t)f](x) = \frac{1}{2}(f(x+t) + f(x-t)), \quad Y_0(0) = I, \quad (5)$$

$$[Y_k(t)f](x) = \frac{2}{\Gamma(1/2)\Gamma(k/2)} \int_0^1 (1-s^2)^{k/2-1} [C(ts)f](x) ds, \quad Y_k(0) = I, \quad (6)$$

$$[Z_1(t)f](x) = \frac{2}{\pi} \int_0^1 (1-s^2)^{-1/2} \ln(t(1-s^2)) [C(ts)f](x) ds, \quad (7)$$

где $\Gamma(\cdot)$ – гамма-функция, $k > 0$, $(t, x) \in \Omega$, $f(x) \in C(R)$.

Если $u_0(x) \in C^2(R)$, $F(t, x) \in C^2(\bar{\Omega})$ – известные функции, то единственным решением прямой задачи (1), (2) является функция $u(t, x)$, находящаяся по формуле (см. [3])

$$u(t, x) = [Y_k(t)u_0](x) + (1-k)^{-1} \left(t^{1-k} Y_{2-k}(t) \int_0^t \tau^k Y_k(\tau) F(\tau, x) d\tau - Y_k(t) \int_0^t \tau Y_{2-k}(\tau) F(\tau, x) d\tau \right), \quad k \neq 1, \quad (8)$$

$$u(t, x) = [Y_1(t)u_0](x) + Z_1(t) \int_0^t \tau Y_1(\tau) F(\tau, x) d\tau - Y_1(t) \int_0^t \tau Z_1(\tau) F(\tau, x) d\tau, \quad k = 1. \quad (9)$$

1. Восстановление зависимости правой части F от времени t . Рассмотрим далее случай задачи (1) – (3), полагая, что неизвестная функция $F(t, x)$ зависит только от t , то есть, $F(t, x) = p(t)$.

Наложим условие согласования

$$\mu(0) = u_0(x_1), \quad \mu'(0) = 0, \quad (10)$$

которое необходимо следует из равенств (2), (3) и докажем теорему существования и единственности решения задачи (1) – (3).

Теорема 1. Пусть $k \in [0, 2]$, $\mu(t) \in C^2[0, +\infty)$, $u_0(x) \in C^2(R)$, выполнено условие согласования (10) и при $k > 0$ существует конечный предел $\lim_{t \rightarrow 0} \frac{\mu'(t)}{t}$. Тогда решение обратной задачи (1) – (3) существует, единственно и находится по формулам

$$p(t) = \mu''(t) + \frac{k}{t} \mu'(t) - [Y_k(t)u_0''](x_1), \quad (11)$$

$$u(t, x) = [Y_k(t)u_0](x) + (1-k)^{-1} \int_0^t \tau (t^{1-k} \tau^{k-1} - 1) p(\tau) d\tau, \quad k \in [0, 1) \cup (1, 2], \quad (12)$$

$$u(t, x) = [Y_1(t)u_0](x) + \int_0^t \tau \ln \frac{t}{\tau} p(\tau) d\tau, \quad k = 1. \quad (13)$$

□ При доказательстве теоремы будем различать три случая изменения k .



1) Пусть $k \in [0, 1)$. Тогда равенство (8) после некоторых упрощений примет вид (12). Подставляя (12) в дополнительное условие (3), получим уравнение для нахождения $p(t)$

$$u(t, x_1) = [Y_k(t)u_0](x_1) + (1-k)^{-1} \int_0^t \tau(t^{1-k}\tau^{k-1} - 1)p(\tau)d\tau = \mu(t). \quad (14)$$

После двукратного дифференцирования равенства (14) будем иметь

$$\int_0^t \tau^k p(\tau) d\tau = t^k \frac{d}{dt} (\mu(t) - [Y_k(t)u_0](x_1)),$$

$$p(t) = \mu''(t) + \frac{k}{t} \mu'(t) - \frac{k}{t} \frac{d}{dt} [Y_k(t)u_0](x_1) - \frac{d^2}{dt^2} [Y_k(t)u_0](x_1),$$

откуда и следует (см. [3], лемма 1) равенство (11). По найденной функции $p(t)$ решение уравнения (1), удовлетворяющее условиям (2), как уже было сказано, находится единственным образом по формуле (8), которая в рассматриваемом случае $F(t, x) = p(t)$ принимает вид (12).

2) Пусть $k = 1$. Тогда

$$Z_1(t)p(t) = p(t) \left(\frac{\ln t}{\pi} \int_0^1 s^{-1/2}(1-s)^{-1/2} ds + \frac{1}{\pi} \int_0^1 s^{-1/2}(1-s)^{-1/2} \ln s ds \right)$$

и, используя интеграл 4.253.1 из [4]

$$\int_0^1 x^{\mu-1}(1-x^r)^{\nu-1} \ln x dx = \frac{1}{r^2} B\left(\frac{\mu}{r}, \nu\right) \left(\Psi\left(\frac{\mu}{r}\right) - \Psi\left(\frac{\mu}{r} + \nu\right) \right),$$

где $B(\cdot, \cdot)$ - бета-функция, $\Psi(x) = \frac{\Gamma'(x)}{\Gamma(x)}$ - пси-функция Эйлера, получим

$$Z_1(t)p(t) = \left(\ln t + \Psi\left(\frac{1}{2}\right) - \Psi(1) \right) p(t). \quad (15)$$

Из (9) и (15) выводим представление (13) и подставляя его в дополнительное условие (3), получим уравнение для нахождения $p(t)$

$$u(t, x_1) = [Y_1(t)u_0](x_1) + \int_0^t \tau \ln \frac{t}{\tau} p(\tau) d\tau = \mu(t). \quad (16)$$

Дифференцируя (16) по t , имеем

$$\int_0^t \tau p(\tau) d\tau = t \frac{d}{dt} (\mu(t) - [Y_1(t)u_0](x_1)),$$

следовательно,

$$tp(t) = \frac{d}{dt} (\mu(t) - [Y_1(t)u_0](x_1)) + t \frac{d^2}{dt^2} (\mu(t) - [Y_1(t)u_0](x_1)) ,$$

$$p(t) = \mu''(t) + \frac{1}{t}\mu'(t) - \frac{1}{t} \frac{d}{dt} [Y_1(t)u_0](x_1) - \frac{d^2}{dt^2} [Y_1(t)u_0](x_1) ,$$

и окончательно,

$$p(t) = \mu''(t) + \frac{1}{t}\mu'(t) - [Y_1(t)u_0''](x_1) .$$

По найденной функции $p(t)$ решение уравнения (1), удовлетворяющее условиям (2), находится единственным образом по формуле (9), которая в рассматриваемом случае $F(t, x) = p(t)$ принимает вид (13).

3) Пусть $k \in (1; 2]$. Как и в случае $k \in [0; 1)$, имеет место равенство (14), которое мы переищем в виде

$$(1 - k)^{-1} \int_0^t (\tau^{k-1} - t^{k-1})p(\tau) d\tau = t^{k-1}\mu(t) - t^{k-1}[Y_k(t)u_0](x_1) . \quad (17)$$

Дважды дифференцируя (17), будем иметь

$$\int_0^t t^{k-2}\tau p(\tau) d\tau = (k - 1) (\mu(t) - [Y_k(t)u_0](x_1)) + t \frac{d}{dt} (\mu(t) - [Y_k(t)u_0](x_1)) ,$$

$$tp(t) = k \frac{d}{dt} (\mu(t) - [Y_k(t)u_0](x_1)) + t \frac{d^2}{dt^2} (\mu(t) - [Y_k(t)u_0](x_1)) ,$$

после чего дальнейшее доказательство проводится аналогично случаю $k \in [0; 1)$. ■

Замечание. Если в задаче (1), (2), (3) правая часть имеет вид $F(t, x) = q(x)p(t)$, где $q(x)$ – известная функция, то вместо уравнений (12), (13) нужно будет записать некоторые уравнения Вольтерра первого рода, которые после наложения условий согласования и дифференцирования превратятся в уравнения Вольтерра второго рода. Обратная задача в этом случае также имеет единственное решение, при этом $p(t)$ может быть найдено методом последовательных приближений.

2. Восстановление зависимости правой части F от пространственной переменной x . Рассмотрим далее случай задачи (1), (2), (4), полагая, что неизвестная функция $F(t, x)$ зависит только от x , то есть, $F(t, x) = q(x)$.

Покажем, что разрешимость обратной задачи (1), (2), (4) будет следовать из разрешимости уравнения

$$[(I - Y_k(t_1))q](x) = [Y_k(t_1)u_0''](x) - \nu(x) \quad (18)$$

Теорема 2. Пусть $k \in [0, 2]$, $u_0(x)$, $\nu(x) \in C^2(R)$. Тогда каждое непрерывное решение $q(x)$ уравнения (18) и функция

$$u(t, x) = [Y_k(t)u_0](x) +$$



$$+ (1-k)^{-1} \left[\left(t^{1-k} Y_{2-k}(t) \int_0^t \tau^k Y_k(\tau) d\tau - Y_k(t) \int_0^t \tau Y_{2-k}(\tau) d\tau \right) q \right] (x), \quad (19)$$

являются решением задачи (1), (2), (4).

□ Пусть $k \in [0, 1) \cup (1, 2]$. Тогда полученная из (8) и определяемая равенством (19) функция $u(t, x)$ удовлетворяет уравнению (1) и начальным условиям (2). Учитывая (4), для нахождения функции $q(x)$ получим уравнение

$$[Y_k(t_1)u_0](x) + (1-k)^{-1} \left[\left(t_1^{1-k} Y_{2-k}(t_1) \int_0^{t_1} \tau^k Y_k(\tau) d\tau - Y_k(t_1) \int_0^{t_1} \tau Y_{2-k}(\tau) d\tau \right) q \right] (x) = \nu(x),$$

из которого двукратным дифференцированием по x выводим (см. [5]) уравнение (18).

Нетрудно убедиться, что если $q(x)$ – решение уравнения (18), а функция $u(t, x)$ определена равенством (19), то пара $(u(t, x), q(x))$ является решением обратной задачи (1), (2), (4). Если уравнение (18) имеет единственное решение, то и задача (1), (2), (4) также имеет единственное решение.

Аналогично рассматривается случай $k = 1$. ■

3. Обратная задача для уравнения вида

$$u''_{tt} + \frac{k}{t} u'_t = u''_{xx} + \frac{m}{x} u'_x + p(t), \quad (t, x) \in \Omega, \quad (20)$$

где $0 < m \leq k$.

Если $u_0(x) \in C^2(R)$, $F(t, x) \in C^2(\bar{\Omega})$ – известные функции, то единственным решением прямой задачи (20), (2) является функция $u(t, x)$, находящаяся по формулам (см. [8]) (8), (9), при этом $Y_k(t)$ и $Y_m(t)$ имеют следующий вид

$$[Y_m(t)f](x) = \frac{\Gamma(m/2 + 1/2)}{\Gamma(1/2)\Gamma(m/2)} \int_0^\pi f(\sqrt{t^2 + x^2 + 2tx \cos \varphi}) \sin^{m-1} \varphi d\varphi, \quad Y_m(0) = I, \quad (21)$$

для $k > m > 0$

$$[Y_k(t)f](x) = \frac{2}{B(m/2 + 1/2, k/2 - m/2)} \int_0^1 (1-s^2)^{k/2 - m/2 - 1} s^m [Y_m(ts)f](x) ds, \quad Y_k(0) = I, \quad (22)$$

для $0 \leq l < m$

$$[Y_l(t)f](x) = \frac{1}{(q-1)(q-3) \cdots (l+1)} t^{1-l} \left(\frac{1}{t} \frac{d}{dt} \right)^n (t^{q-1} [Y_q(t)f](x)), \quad (23)$$

где n – наименьшее целое, такое что $q = 2n + l \geq m$;

$$[Z_1(t)f](x) = \frac{2}{\pi} \int_0^1 (1-s^2)^{-1/2} \ln(t(1-s^2)) [Y_0(ts)f](x) ds. \quad (24)$$

Теорема 3. Пусть $m \in [0; 1], k \in [m, 2 - m], \mu(t) \in C^2[0, +\infty), u_0(x) \in C^2(R)$, выполнено условие согласования (10) и при $k > 0$ существует конечный предел $\lim_{t \rightarrow 0} \frac{\mu'(t)}{t}$. Тогда решение обратной задачи (20), (2), (3) существует, единственно и находится по формулам (11), (12), (13), где $[Y_k(t)f](x)$ определяется формулой (22).

□ Несложно убедиться в том, что задаваемые равенствами (21)-(24), операторные функции удовлетворяют следующим равенствам

$$\begin{aligned} Y_m(t)f(t) &= f(t), \quad m > 0; \\ Y_k(t)f(t) &= f(t), \quad k \geq m; \\ Y_{2-k}(t)f(t) &= f(t), \quad m \leq k \leq 2 - m; \\ Z_1(t)f(t) &= \left(\ln t + \Psi\left(\frac{1}{2}\right) - \Psi(1) \right) f(t), \end{aligned}$$

где $\Psi(x) = \frac{\Gamma'(x)}{\Gamma(x)}$ - пси-функция Эйлера.

С учётом этих равенств, дальнейшее доказательство проводится аналогично доказательству теоремы 1. ■

Обозначим далее

$$g(t) = (k - 3)(k - 1) \left(\mu''(t) + \frac{k}{t} \mu'(t) - [Y_k(t)u_0''](x_1) \right), \quad (25)$$

и покажем, что решение $p(t)$ обратной задачи (20), (2), (3), в случае $m \in (0; 1), k \in (2 - m, 2]$, является также непрерывным решением дифференциального уравнения

$$2tp'(t) + (k^2 - 2k + 5)p(t) = g(t). \quad (26)$$

Теорема 4. Пусть $m \in (0; 1), k \in (2 - m, 2], \mu(t) \in C^2[0, +\infty), u_0(x) \in C^2(R)$, выполнено условие согласования (10) и существуют конечные пределы

$$\lim_{t \rightarrow 0} \frac{\mu'(t)}{t}, \quad \lim_{t \rightarrow 0} \frac{g(t)}{t}. \quad (27)$$

Тогда решение обратной задачи (20), (2), (3) существует, единственно и находится по формулам

$$p(t) = \frac{1}{2} t^{-(k^2 - 2k + 5)/2} \int_0^t \tau^{(k-1)^2/2} g(\tau) d\tau, \quad (28)$$

$$u(t, x) = [Y_k(t)u_0](x_1) + \frac{1}{1 - k} \int_0^t \tau \left(t^{1-k} \tau^{k-1} + \frac{k-1}{3-k} \right) p(\tau) d\tau, \quad (29)$$

где $[Y_k(t)u_0](x_1)$ определяется равенством (22).



□ Заметим, что, как и при доказательстве теоремы 3, $Y_m(t)f(t) = f(t)$ и $Y_k(t)f(t) = f(t)$. Однако $2-k < m$, а, значит, $Y_{2-k}(t)f(t)$ вычисляется по формуле (23), а не по формуле (22), как это было в теореме 3.

В этом случае $n = 1, q = 4 - k$ и, используя формулу (23), будем иметь

$$[Y_{2-k}(t)f](x) = \frac{1}{3-k} t^{-2+k} \frac{d}{dt} (t^{3-k} [Y_{4-k}f](x)) = \frac{1}{3-k} t^{-2+k} \frac{d}{dt} (t^{3-k} f(t)),$$

а из равенства (8) выводим представление (29). Действительно,

$$\begin{aligned} u(t, x) &= [Y_k(t)u_0](x) + \frac{1}{k-1} \left(\frac{t^{-1}}{3-k} \frac{d}{dt} \left(t^{3-k} \int_0^t \tau^k p(\tau) d\tau \right) - \int_0^t \frac{\tau^{-1+k}}{3-k} \frac{d}{d\tau} (\tau^{3-k} p(\tau)) d\tau \right) = \\ &= [Y_k(t)u_0](x) + \frac{1}{1-k} \int_0^t \tau \left(t^{1-k} \tau^{k-1} + \frac{k-1}{3-k} \right) p(\tau) d\tau. \end{aligned}$$

Подставив (29) в дополнительное условие (3) после упрощений получим равенство

$$\int_0^t \tau \left(t^{1-k} \tau^{k-1} + \frac{k-1}{3-k} \right) p(\tau) d\tau = (1-k) (\mu(t) - [Y_k(t)u_0](x_1)),$$

которое мы перепишем в виде

$$\int_0^t \tau \left(\tau^{k-1} + \frac{k-1}{3-k} t^{k-1} \right) p(\tau) d\tau = (1-k) t^{k-1} (\mu(t) - [Y_k(t)u_0](x_1)). \quad (30)$$

После дифференцирования равенства (30) по t будем иметь

$$(k-1)^2 \int_0^t \tau p(\tau) d\tau + 2t^2 p(t) = (3-k) t^{2-k} \frac{d}{dt} ((1-k) t^{k-1} (\mu(t) - [Y_k(t)u_0](x_1))).$$

Еще одно дифференцирование по t приводит нас к соотношению

$$((k-1)^2 + 4) t p(t) + 2t^2 p'(t) = \frac{d}{dt} \left((3-k) t^{2-k} \frac{d}{dt} [(1-k) t^{k-1} (\mu(t) - [Y_k(t)u_0](x_1))] \right),$$

из которого следует, что неизвестная функция $p(t)$ удовлетворяет линейному неоднородному дифференциальному уравнению первого порядка (26).

Решая его методом вариации произвольной постоянной, получим

$$p(t) = c t^{-(k^2-2k+5)/2} + \frac{1}{2} t^{-(k^2-2k+5)/2} \int_0^t \tau^{(k-1)^2/2} g(\tau) d\tau,$$

с произвольной постоянной c . Так как мы ищем непрерывную функцию $p(t)$, то $c = 0$ и $p(t)$ принимает вид (25). Укажем, что непрерывность $p(t)$ следует из условия (27), в чем можно убедиться с помощью правила Лопиталья.

Для завершения доказательства следует определить функцию $u(t, x)$ по формуле (29). Она определяется единственным образом и теорема тем самым доказана. ■

Литература

1. Prilepko A.I., Orlovsky D.G., Vasin I.A. Methods for solving inverse problems in mathematical physics / A.I. Prilepko, D.G. Orlovsky, I.A. Vasin. – New York: Marcel Dekker, 2000.
2. Самарский А.А., Вабищевич П.Н. Численные методы решения обратных задач математической физики / А.А. Самарский, П.Н. Вабищевич. – М.: URSS, 2007.
3. Глушак А.В., Кононенко В.И., Шмудевич С.Д. Об одной сингулярной абстрактной задаче Коши // Известия ВУЗов. Математика. – 1986. – 6. – С.55-56.
4. Градштейн И.С., Рыжик И.М. Таблицы интегралов, сумм, рядов и произведений / И.С. Градштейн, И.М. Рыжик. – М.: Физматлит, 1963.
5. Глушак А.В., Попова В.А. Обратная задача для абстрактного дифференциального уравнения Эйлера-Пуассона-Дарбу // Современная математика. Фундаментальные направления. – 2007. – 16. – С.1-16.
6. Глушак А.В. Операторная функция Бесселя // ДАН. – 1997. – 352,5. – С.587-589.

INVERSE PROBLEM FOR EULER-POISSON-DARBOUX EQUATION

A.N. Babaev, A.V. Glushak

Belgorod State University,
Pobedy str., 85, Belgorod, 308015, Russia, e-mail: Glushak@bsu.edu.ru

Abstract. It is studied the definition problem of the right-hand side of the Euler-Poisson-Darboux equation by the additional supervision at some spatial point or at some temporal moment.

Key words: Euler-Poisson-Darboux equation, inverse coefficient problem, unique solvability.